

به نام خدا

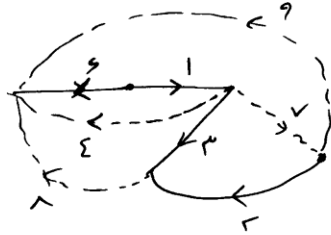
کنکور سراسری کارشناسی ارشد رشته مهندسی برق سال ۱۳۹۳

پاسخ تشریحی درس مدار الکتریکی ۱ و ۲ بر اساس دفترچه‌ی A

شماره سوال	مبحث سوال	درجه سختی سوال
۴۳	گراف	آسان
۴۴	مدار مرتبه اول	متوسط رو به سخت
۴۵	مدار مرتبه اول	سخت
۴۶	فرکانس طبیعی	متوسط رو به سخت
۴۷	مدار مرتبه اول	متوسط رو به سخت
۴۸	مالت دائمی سینوسی	متوسط
۴۹	مالت دائمی سینوسی	سخت
۵۰	معادلات مالت	آسان
۵۱	مالت دائمی سینوسی	سخت
۵۲	تابع شبکه و فواص مدار LTI	متوسط رو به سخت
۵۳	فرکانس طبیعی	سخت
۵۴	دوقطبه‌ها	متوسط

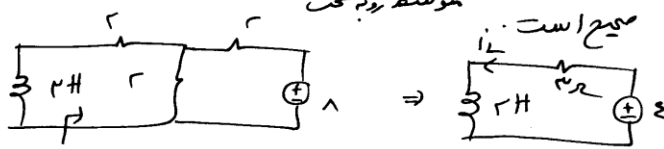
(بر اساس دفترچه‌ی A)

۴۳) گزینه‌ی صحیح است. در صورتی که شاخه‌های ۱ و ۲ و ۳ و ۶ به صورت شکل زیر نشان داده شده.



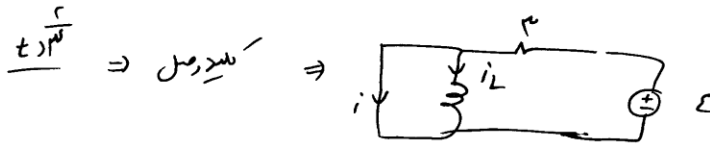
هر طبقه اساس فقط شامل یک کینت است. لذا در شاخه‌ی ۹ و ۷ و ۱ که شامل دو کینت ۷ و ۹ هستند نمی‌توانند یک طبقه اساسی تشکیل دهند.

$$\frac{\epsilon}{\mu} < t < \frac{\epsilon}{\mu}$$



توی

$$i_L = \frac{\epsilon}{\mu} (1 - e^{-\frac{\mu t}{L}}) \Rightarrow i_L \left(\frac{\epsilon}{\mu} \right) = \frac{\epsilon}{\mu} (1 - e^{-1})$$



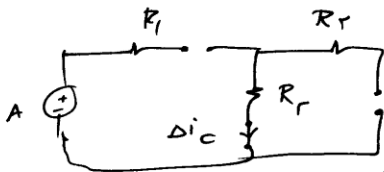
$$t) \frac{\epsilon}{\mu} \Rightarrow v_L = 0 \Rightarrow \frac{di_L}{dt} = 0 \Rightarrow i_L = \text{ثابت} = i_L \left(\frac{\epsilon}{\mu} \right) = \frac{\epsilon}{\mu} (1 - e^{-1})$$

$$\frac{\epsilon}{\mu} \Rightarrow \frac{\epsilon - 0}{\mu} = i_L + i \Rightarrow i(t) = \frac{\epsilon}{\mu} - \frac{\epsilon}{\mu} (1 - e^{-1}) = \frac{\epsilon}{\mu} e^{-1}$$

$$i_L(1) = \frac{\epsilon}{\mu} e^{-1}$$

۴۵) گزینه‌ی صحیح است. نومی v_C به اندازه A تغییر نمی‌کند. (رسمی تغییر نمی‌کند)

سلف مدار را در خارج اتصال کوتاه است. لذا:

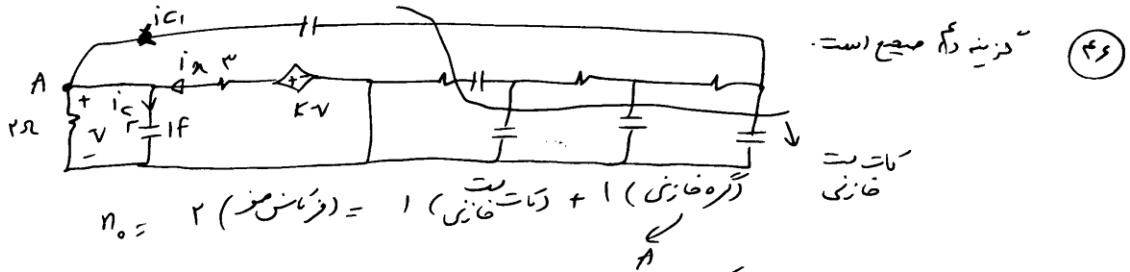


$$\Delta v_C = 0, \Delta i_C = \Delta \left(\frac{dv_C}{dt} \right) = 0$$

پس v_C و شقوق آن در $t=0$ باید ثابت بمانند. برای $\chi = t^2 u(t)$

$$\frac{d\chi}{dt}(0^+) = \frac{d\chi}{dt}(0^-) = 0 \in \frac{d\chi}{dt} = 2t u(t) \quad \text{و} \quad \chi(0^+) = \chi(0^-) = 0$$

پس فقط v_C یکسان به $t^2 u(t)$ در $t=0$ رفتار می‌کند. سخت



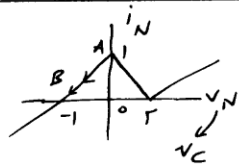
برای این که در A گروهی خازنی داشته باشیم داریم:

$$kcl: i_{C1} = i_{C2} + \left(\frac{v}{r} - i_x\right) \Rightarrow i_{C1} = i_{C2} \text{ (گروهی خازنی)}$$

$$\frac{v}{r} - i_x = 0 \Rightarrow i_x = \frac{v}{r} \Rightarrow kvl: -kV + r i_x + v = 0 \Rightarrow i_x = \frac{k-1}{r} v$$

$$\frac{k-1}{r} = \frac{1}{r} \Rightarrow k = \frac{\Delta}{r}$$

موسطه ردیخت



گزینه دگ صحیح است. متوسط ردیخت

$$kcl: i_N + i_C = 0$$

$$i_N + \frac{dv_C}{dt} = 0 \Rightarrow \frac{dv_C}{dt} = -i_N$$

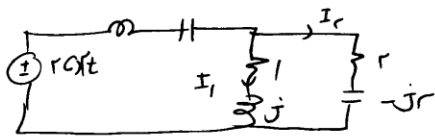
نقطه شروع A در $t=0$ است که $v_C(0)=0$ و $i_N(0)=1$ است. در این $i_N=1$ است. پس $\frac{dv_C}{dt}$ در $t=0$ بیش است. پس v_C شروع به کاهش می کند. لذا نقطه کار از A به B حرکت می کند. در حالت ماندگار نقطه کار به C و $v_C(\infty)=-1$ و $i_N(\infty)=0$ رسیده و مدار باز می شود.

پس:

$$A \text{ به } B: i_N = v_N + 1 \Rightarrow v_N + 1 + \frac{dv_C}{dt} = 0 \Rightarrow v_C + v_C = -1$$

$$v_C = k e^{-t} - 1 \text{ و } v_C(0) = k - 1 = 0 \Rightarrow k = 1 \Rightarrow v_C = e^{-t} - 1$$

$$v_C(t_0) = e^{-t_0} - 1 = \frac{v_C(\infty)}{r} = -\frac{1}{r} \Rightarrow e^{-t_0} = \frac{1}{r} \Rightarrow t_0 = \ln(r)$$



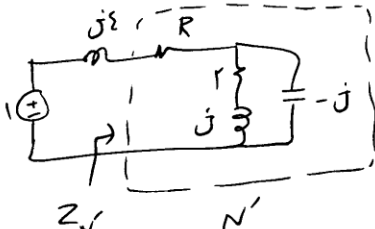
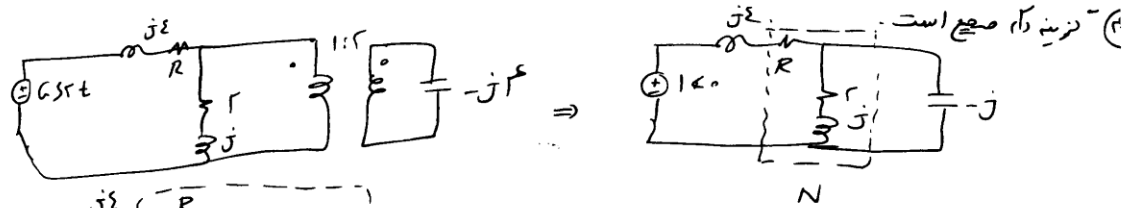
گزینه دگ صحیح است.

$$(1+j\omega) I_1 = (r-j\omega) I_2 \Rightarrow |I_1| = r |I_2|$$

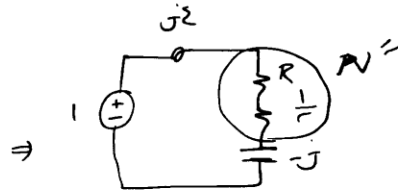
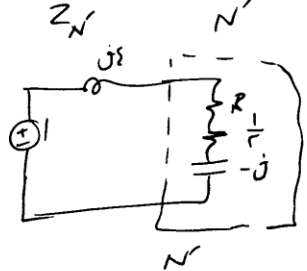
$$P_1 = \frac{1}{r} (r |I_1|)^2, P_2 = \frac{1}{r} (r |I_2|)^2 = \frac{1}{r} |I_2|^2$$

$$\frac{P_1}{P_2} = \frac{P_1}{P_1 + P_2} = \frac{1}{1 + \frac{P_2}{P_1}} = \frac{1}{1 + \frac{1}{r}} = \frac{r}{r+1}$$

(متوسط)



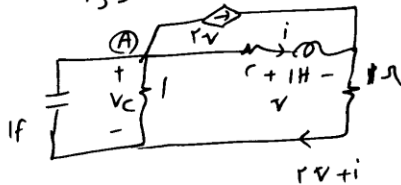
$P_N = P_{N'}$
 $Z_{N'} = R + \frac{1}{j} - j$



$\Rightarrow P_N = P_{N'}$

$R + \frac{1}{j} = |z_{th}| = |j\epsilon - j| = 2 \Rightarrow R = 2.5 \Omega$

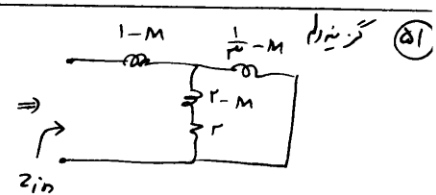
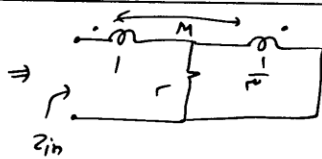
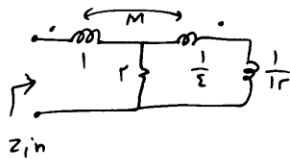
⑤۶ $i_s = 0 \Rightarrow \dot{x} = A x \Rightarrow v = i'$ و $KCL^A \quad r v + i + \frac{v_C}{1} + v_C = 0$ (نرسیده ۱)



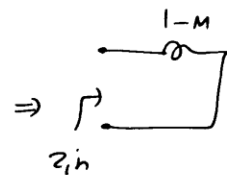
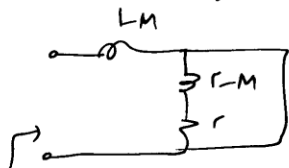
$v_C + r i' = -v_C - i$

$KVL \quad v_C = r i + v + v(r v + i) \Rightarrow i' = -i + \frac{v_C}{r}$

$v_C + r(-i + \frac{v_C}{r}) = -v_C - i \Rightarrow v_C = i - \frac{\Delta}{r} v_C \Rightarrow \dot{x} = \begin{bmatrix} i' \\ v_C \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & \frac{1}{r} \\ 1 & -\frac{\Delta}{r} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i \\ v_C \end{bmatrix}$

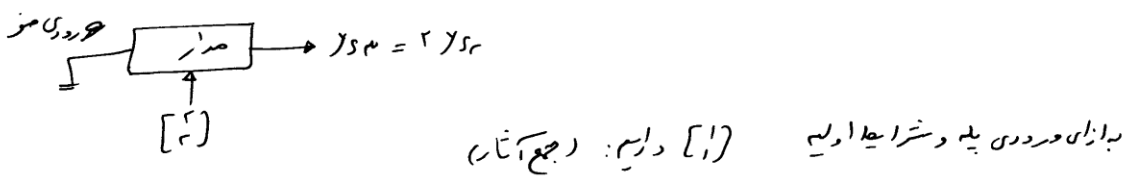
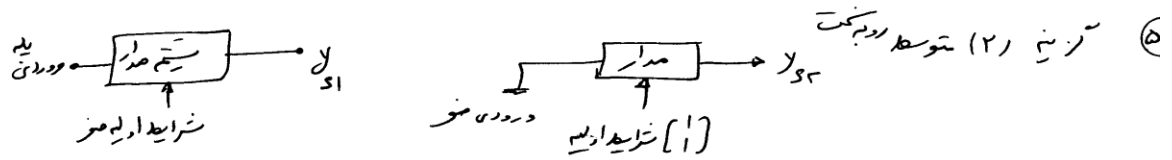


اگر $\frac{1}{r} - M = 0$ شود سلف است راست انتقال کوتاه می شود. لذا از دید ورودی داریم:



$Z_{in} = (1-M)r$

$\frac{1}{r} - M = 0 \Rightarrow M = \frac{1}{r} \Rightarrow Z_{in} = \frac{r}{r} = 1$
 سلفی و لیس



برای ورودی به شرایط اولیه [۲] داریم:

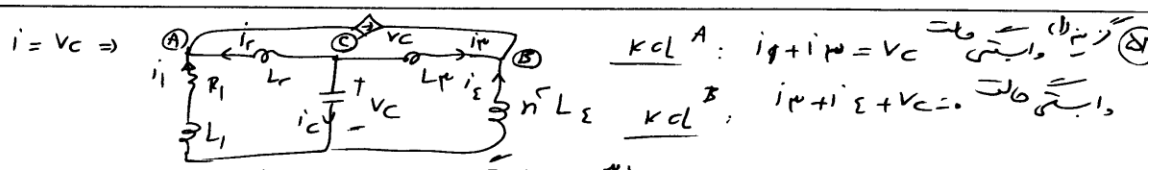
$$i_1(t) = i_{s1} + i_{s2}$$

$$i_2(t) = i_{s1} + 2i_{s2} \Rightarrow i_{s1} = 2i_2 - i_{s2}$$

$$i_{s1} = 2i_2 - i_{s2} = 2\left(\frac{1}{r}(1 - e^{-t} + 2e^{-rt})\right) - \left(\frac{1}{r}(1 - e^{-t} + 3e^{-rt})\right) = \left(\frac{1}{r} + \frac{1}{r}e^{-rt}\right)u(t)$$

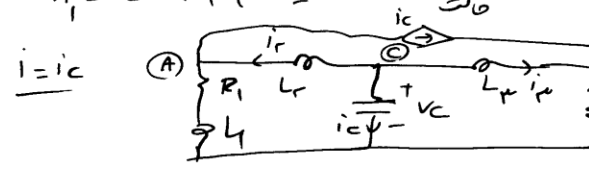
$i_{s1} = s(t)$ باشد $\Rightarrow h(t) = \frac{ds}{dt} = -e^{-rt}u(t) + \left(\frac{1}{r} + \frac{1}{r}e^{-rt}\right)\delta(t)$

$$h(t) = -e^{-rt}u(t) + \delta(t)$$



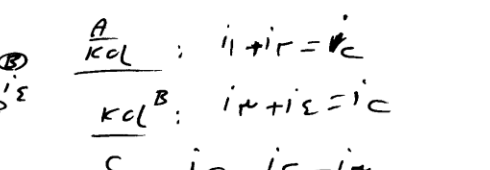
$n_1 = n_2 = 2$ (وابسته حالت)

۱) ترانس (۱) حالت وابسته



Kcl A: $i_1 + i_2 = i_c$

۲) ترانس (۲) حالت وابسته



Kcl B: $i_3 + i_4 = i_c$

Kcl C: $i_c = -i_3 - i_4$

$n_1 = n_2 = 3$ (وابسته حالت) - فازها + تلف $n = 2$

$i_c = i_1 + i_2 = i_3 + i_4$ وابسته حالت

$i_c = i_1 + i_2 = -i_3 - i_4$ وابسته حالت

$n_1 = n_2 \Rightarrow$ درجه تقسیم نمی کنند.

